Manuale di installazione & manutenzione
Attuatore elettrico senza stelo
Serie E-MY2C / E-MY2H / E-MY2HT

Istruzioni di sicurezza

- Il presente manuale contiene le informazioni essenziali, relative alla protezione dell'utente e di altre parti da possibili lesioni e/o danni all'equipaggiamento.
- Leggere il presente manuale prima di utilizzare il prodotto onde garantire una corretta manipolazione e leggere i manuali degli apparecchi correlati prima dell'uso.
- Conservare il presente manuale in un luogo sicuro per futuri riferimenti.
- Le presenti istruzioni indicano un livello di rischio potenziale laddove siano presenti le indicazioni "PERICOLO", "AVVERTENZA" o "ATTENZIONE", seguite da informazioni sulla sicurezza rilevanti a cui occorre attenersi strettamente.
- Per garantire la sicurezza del personale e delle attrezzature, si devono osservare le istruzioni di sicurezza presenti in questo manuale e nel catalogo specifico del prodotto, oltre a quelle già previste nelle normative generali in campo industriale.

⚠ **ATTENZIONE**	Se non ci si attiene alle istruzioni vi è il rischio di lesioni gravi o di danni all'apparecchiatura.
⚠ **AVVERTENZA**	Se non ci si attiene alle istruzioni vi è il rischio di lesioni gravi o di perdita della vita.
⚠ **PERICOLO**	In condizioni estreme vi è il rischio di lesioni gravi o di perdita della vita.

⚠ AVVERTENZA

- **Non smontare, effettuare modifiche (ivi compresa la sostituzione della scheda dei circuiti stampati) o riparazioni.**
  Ne potrebbero risultare ferimenti o guasti.
- **Non eseguire alcuna operazione o modificare i settaggi con le mani bagnate.**
  Rischio di scossa elettrica.
- **Non mettere in funzione al di fuori dei limiti delle specifiche.**
  Ciò potrebbe causare incendi, malfunzionamenti o danni.
  Utilizzare il prodotto solo dopo avere confermato i dati con le specifiche.
- **Non utilizzare il prodotto in ambienti che potrebbero contenere potenzialmente gas infiammabili, esplosivi o corrosivi, onde prevenire incendi, esplosioni e corrosione.**
  Va notato che l'attuatore non dispone di struttura a prova di esplosione.
- **Durante il funzionamento non entrare nel raggio d'operazione o toccare le parti mobili.**
  Ne potrebbero risultare ferimenti.

⚠ ATTENZIONE

- **Non toccare il lato o le parti basse del motore o del controller.**
  Esse infatti diventano molto calde e non vanno toccate fino a quando si è sicuri che si sono raffreddate.
- **La messa a terra dovrebbe essere eseguita separatamente, il più vicino possibile al controller, mantenendo il cavo il più corto possibile.**
  Assicurarsi di effettuare la messa a terra del prodotto per mantenere la capacità di resistenza del rumore dell'attuatore.
  Terra con terminale FG.
- **Dopo aver effettuato la manutenzione, eseguire un'ispezione funzionale.**
  Arrestare il funzionamento se l'equipaggiamento o i suoi componenti non funzionano correttamente.
  Non è possibile garantire la sicurezza in caso di malfunzionamento non intenzionale.
  Per garantire la sicurezza, controllare il cablaggio del segnale ALM mandando un segnale di arresto e costringendo quindi il display d'errore ad illuminarsi
- **Dopo aver corretto la corsa, accendere l'alimentazione e quindi eseguire un apprendimento della corsa.**
  Se non viene effettuato un apprendimento della corsa il prodotto potrebbe non funzionare con la corsa impostata e potrebbero verificarsi danni all'equipaggiamento ad esso connesso.

Istruzioni di sicurezza (continua)

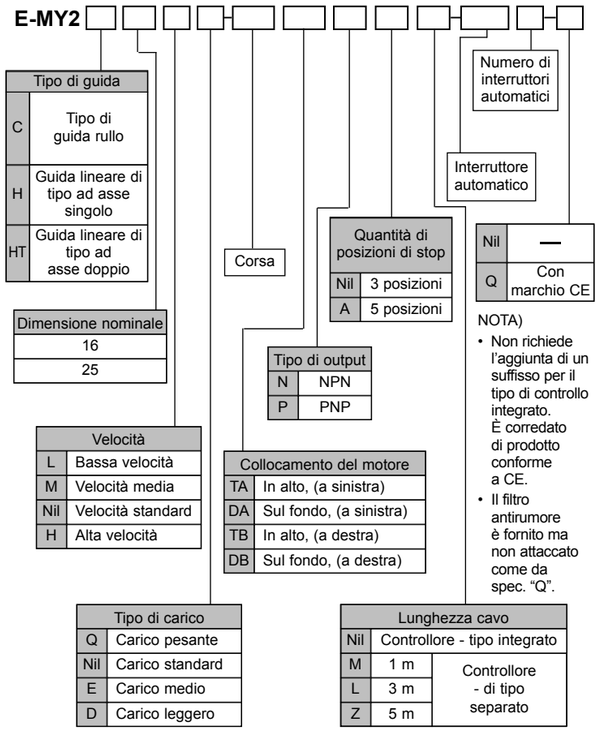
- **Non collegare ed attivare l'alimentazione elettrica prima di avere la conferma che l'area di lavoro sia sicura.**
  Il movimento del gruppo può causare incidenti quando l'alimentazione elettrica è accesa. Il gruppo ritorna in posizione di partenza mediante il segnale di input IN1 o IN2.
  (Ad eccezione del caso in cui non è stato effettuato l'apprendimento della corsa.)

NOTA

Seguire le istruzioni indicate in seguito quando si manovra l'attuatore. In caso contrario il prodotto potrebbe danneggiarsi o funzionare male, con conseguente avaria.

- Non utilizzare a voltaggi superiori a quello specificato.
- Non applicare carichi massimi superiori a quanto specificato.
- Mantenere la resistenza dell'equipaggiamento collegato entro i limiti di resistenza consentiti.
- Lasciare dello spazio libero attorno all'attuatore per effettuare la manutenzione.
- Non far cadere o far collidere il prodotto o esercitare contro di esso impatti eccessivi.
- Tenere bene il corpo quando lo si maneggia.
- Rispettare la coppia di serraggio.
- Non installare l'attuatore in luoghi dove potrebbe essere calpestato.
- Mantenere la planarità del lato di montaggio dell'attuatore entro 0,1/500 mm.
- Non piegare o applicare forza di tensione eccessiva sui cavi collegati onde prevenire eventuali danni.
- Effettuare i cablaggi correttamente.
- Non alimentare il prodotto mentre si effettua il cablaggio.
- Non utilizzare in luoghi dove polvere, particelle varie o schizzi di acqua, di sostanze chimiche o di olio possono danneggiare il prodotto.
- Non utilizzare il prodotto vicino a luoghi dove si generano campi magnetici.
- Non usare in ambienti soggetti a temperature estreme.
- Non utilizzare vicino a sorgenti di generazione di onde elettriche.
- Non ridurre il carico, poiché si potrebbe verificare un errore che potrebbe comportare sovracorrente e danni all'attuatore.
- Non premere i pulsanti di configurazione con oggetti appuntiti per evitare di danneggiare i pulsanti stessi.
- Eseguire periodicamente la manutenzione del prodotto.

Metodo di classificazione del modello

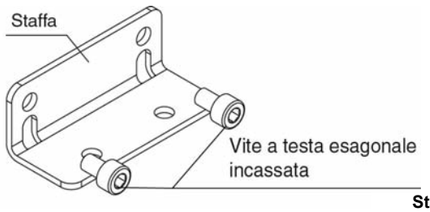


NOTA: per informazioni inerenti l'interruttore automatico (tipo e numero) e sulla corsa, fare riferimento al catalogo.

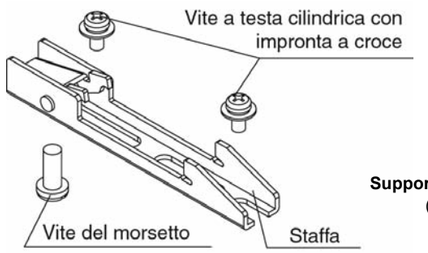
Metodo di classificazione del modello (continua)

Opzioni

- Staffa di montaggio del controller
- staffa tipo L •••••• MYE-LB Vite a testa esagonale M5 x 8 (2)
- supporto a binario DIN •••• MYE-DB Viti autofilettanti a testa cilindrica con impronta a croce M3 x 6.5 (2)
  Vite a collare M4 x 10 (1)



Staffa tipo L
(MYE-LB)



Supporto a binario DIN
(MYE-DB)

Interruttori automatici idonei

Tipo	Funzione speciale	Ingresso elettrico	LED	Cablaggio (output)	Voltaggio di carico			Modello d'interruttore automatico		Lunghezza filo di piombo (m) NOTA 1)				Connettore pre-cablato	Carico applicabile	
					cc		ca	Direzione ingresso elettrico		0.5 (Nil)	1 (M)	3 (L)	5 (Z)			
								Perpendicolare	In linea							
Interruttore a lame	—	Occhiello	Si	a 3 fili (NPN equiv.)	—	5 V	—	A96V	A96	●	—	●	—	—	Circuito IC	—
				a 2 fili	24 V	12 V	100 V	A93V	A93	●	—	●	—	—	—	Relè PLC
			—			5 V 12 V	100 V o meno	A90V	A90	●	—	●	—	—	Circuito IC	
Interruttore statico	—	Occhiello	Si	a 3 fili (NPN)	24 V	5 V 12 V	—	M9NV	M9N	●	—	●	○	○	Circuito IC	Relè PLC
				a 3 fili (PNP)				M9PV	M9P	●	—	●	○	○		
				a 2 fili		12 V		M9BV	M9B	●	—	●	○	○	—	
	Indicazione diagnostica (display a 2 colori)			a 3 fili (NPN)		5 V 12 V		M9NWV	M9NW	●	●	●	○	○	Circuito IC	
				a 3 fili (PNP)				M9PWV	M9PW	●	●	●	○	○		
				a 2 fili		12 V		M9BWV	M9BW	●	●	●	○	○	—	

NOTA 1) Simboli lunghezza filo di piombo: 0,5 m ••••••Nil
1 m ••••••M
3 m ••••••L
5 m ••••••Z
(esempio) M9N
M9NWM
M9NL
M9NZ

NOTA) Gli interruttori statici contrassegnati con " ○ " sono prodotti su ricezione dell'ordine.

Specifiche

Specifiche standard

Voce		Specifica			
Modello		E-MY2C, E-MY2H, E-MY2HT			
Definizione gamma velocità operativa	Bassa velocità	da 10 a 1000 mm/s			
	Velocità media	da 50 a 1000 mm/s			
	Velocità standard	da 100 a 1000 mm/s			
	Alta velocità NOTA 1)	da 200 a 2000 mm/s			
Intervallo regolato accelerazione velcotià di trasferimento	Tipo di carico	Carico pesante	Carico standard	Carico medio	Carico leggero
	Accelerazione	da 0,25 a 2,45 m/s²	da 0,49 a 4,90 m/s²	da 0,98 a 9,80 m/s²	da 1,96 a 19,6 m/s²
Peso del carico massimo NOTA 2)	Dimensione nominale:16	10 kg	5 kg	2,5 kg	1,25 kg
	Dimensione nominale:25	20 kg	10 kg	5 kg	2,5 kg
Metodo di accelerazione e di decelerazione		Trasmissione trapezoidlae			
Direzione di movimento		Direzione orizzontale			
Punti di posizionamento		Entrambe le parti terminali (dispositivi d'arresto meccanici), 1 o 3 posizioni intermedie			
Precisione d'arresto posizionamento ripetuto	Entrambe le parti terminali	± 0,01 mm			
	Posizione d'arresto intermedio	± 0,1 mm			
Resistenza esterna consentita NOTA 3)	Dimensione nominale:16	10 N			
	Dimensione nominale:25	20 N			
Metodo di posizionamento punto d'arresto intermedio		Insegnamento diretto, insegnamento JOG			
Riferimento settaggio posizionamento		Corpo del controller			
Display		5 LED. 1 per alimentazione, 1 per allarme e 3 per posizionamento completato			
Segnale di input		Segnale di comando attuazione, segnale di input arresto			
Segnale di output		Segnale di posizionamento completato,segnale di rilevamento arresto, segnale di pronto			

NOTA 1) L'alta velocità è disponibile solo con i modelli E-MY2H e E-MY2HT.
NOTA 2) Il peso di carico massimo indica la capacità del motore.
Considerarli unitamente al fattore di carico guida quando si sceglie il modello.
NOTA 3) Mantenere la resistenza dell'equipaggiamento collegato inferiore rispetto alla resistenza consentita.

Specifiche elettriche

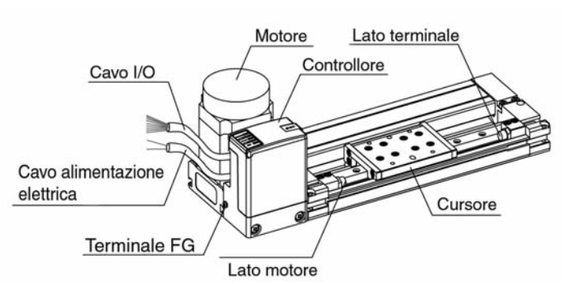
Voce		Specifica
Alimentazione elettrica per trasmissione	Alimentazione elettrica: voltaggio	24 Vcc ± 10%
	Consumo di corrente	Max.5 A (entro 2 s) normalmente 2,5 A a 24 Vcc
Alimentazione elettrica per il segnale	Alimentazione elettrica: voltaggio	24 Vcc ± 10%
	Consumo di corrente	30 mA + capacità di carico d'output a 24 Vcc
Capacità segnale di input		6 mA o meno / 1 circuito a 24 Vcc (input fotoaccoppiatore)
Capacità di carico di output		30 Vcc o meno, 20 mA o meno / 1 circuito (output scarico aperto)
Strumenti rilevamento anomalo		Segnale di arresto, output esterno anomalo, alimentazione elettrica anomala, azionamento anomalo, temperatura anomala, corsa anomala, anomalia del motore, anomalia del comando

Specifiche ambientali

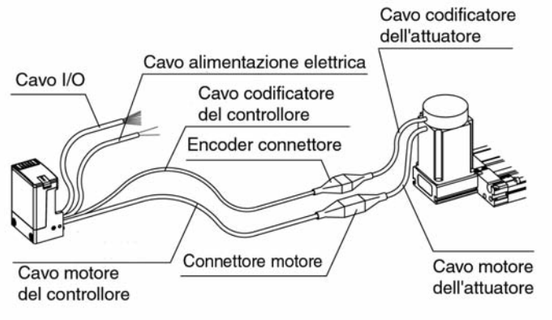
Voce		Specifica
Campo di temperatura operativa	Parte attuatore	da 5 a 50 ºC (tipo separato) da 5 a 40 ºC (tipo integrato)
	Controller	da 5 a 40 ºC (entrambi i tipi)
Campo di umidità operativa		da 35 a 85% RH (nessuna condensa)
Campo di temperatura di stoccaggio		da -10 a 60 ºC (senza condensa e congelamento)
Campo di umidità di stoccaggio		da 35 a 85% RH (nessuna condensa)
Voltaggio resistenza		Fra tutti i terminali esterni e l'alloggiamento: 500 Vca per 1 minuto
Resistenza di isolamento		Fra terminale esterno ed alloggiamento: 50 MΩ (500 Vcc)
Resistenza di rumore		1000 Vp-p ampiezza d'impulso 1 µs, Tempo di salita 1 ns
Standard certificato acquisito		Marchio CE

Nomi / Funzioni delle singole parti

Controllore - tipo integrato

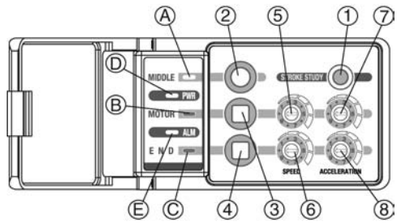


Controllore - tipo separato



Descrizione	Contenuto/Funzione
Cursore	Le parti mobili dell'attuatore
Motore	Il motore che muove l'attuatore
Cavo alimentazione elettrica	La linea d'alimentazione che muove l'attuatore
Cavo I/O	La linea del segnale che trasmette il segnale di posizionamento completato e il comando della trasmissione
Controllore	L'unità per controllare, impostare e determinare l'attuatore
Terminale FG	Il terminale per la connessione del cavo FG
Cavo codificatore dell'attuatore	Cavo codificatore di connessione all'attuatore ed al controllore
Cavo motore dell'attuatore	Cavo motore di connessione all'attuatore ed al controllore
Cavo codificatore del controllore	Cavo codificatore al controllore separato
Cavo motore del controllore	Cavo motore al controllore separato

Dettagli controllore



Stato della luce indicatrice
OFF
Lampeggiante
ON

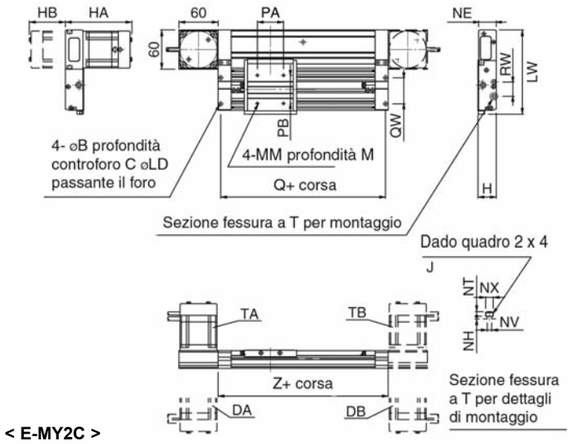
Interruttore

Nr.	Contenuto/Funzione
①	Interruttore apprendimento corsa
② a ④	Interruttore per muovere la parte cursore e definire la posizione intermedia
⑤	Interruttore rotativo per configurare la velocità del movimento in direzione del lato motore
⑥	Interruttore rotativo per configurare la velocità del movimento in direzione della fine del motore
⑦	Interruttore rotativo per configurare l'accelerazione del movimento in direzione del fianco del motore
⑧	Interruttore rotativo per configurare l'accelerazione del movimento in direzione della parte terminale

Luce indicatrice

Simbolo	Descrizione
Ⓐ	Luce indicatrice MIDDLE (verde)
Ⓑ	Luce indicatrice MOTORE (verde)
Ⓒ	Luce indicatrice FINE (verde)
Ⓓ	Luce indicatrice PWR (verde)
Ⓔ	Luce indicatrice ALM (rossa)

Dimensioni outline (mm) e peso (kg)



< E-MY2C >

Peso

Parte attuatore — Unità: kg

Dimensione nominale	Peso di base	Corsa di 50 mm per peso supplementare
16	2,00	0,14
25	3,71	0,21

Controllore remoto — Unità: kg

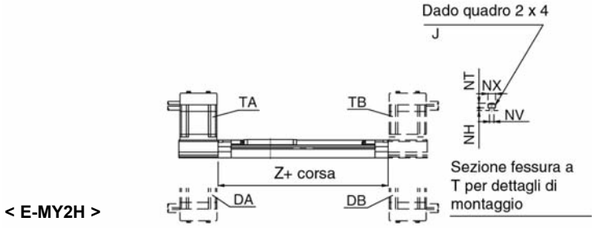
Corpo del controllore	Lunghezza cavo		
	1 m	3 m	5 m
0,24	0,09	0,24	0,39

Dimensioni (mm)

Modello	B	C	H	HA	HB	J	LD
E-MY2C16	6	3,5	28	101,7	74,7	M3x0,5	3,5
E-MY2C25	9,5	5,4	37	132,2	96,7	M5x0,8	5,5

Modello	LW	M	MM	NE	NH	NT	NV
E-MY2C16	129	7	M4x0,7	27	2	3,5	3,4
E-MY2C25	170	9	M5x0,8	35,5	3	5,3	5,5

Modello	NX	PA	PB	Q	QW	RW	Z
E-MY2C16	5,8	40	43	152	40	22	160
E-MY2C25	8,5	60	67	198	60	34	210



< E-MY2H >

Peso

Parte attuatore — Unità: kg

Dimensione nominale	Peso di base	Corsa di 50 mm per peso supplementare
16	1,87	0,14
25	3,37	0,23

Parte controller remoto — Unità: kg

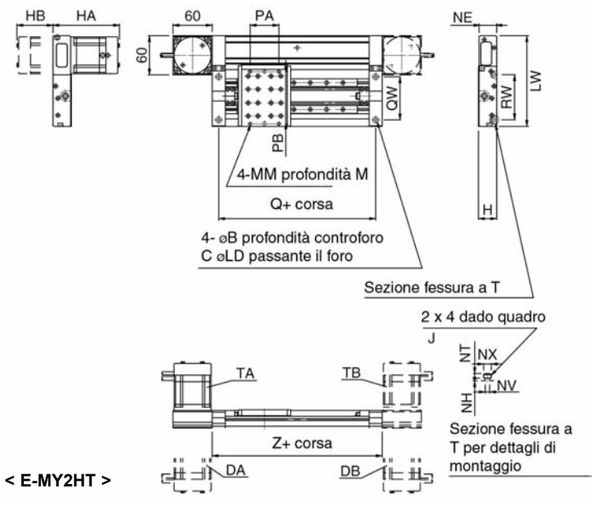
Corpo del controllore	Lunghezza cavo		
	1 m	3 m	5 m
0,24	0,09	0,24	0,39

Dimensioni (mm)

Modello	B	C	H	HA	HB	J	LD
E-MY2H16	6,5	3,3	28	101,7	74,7	M3x0,5	3,3
E-MY2H25	9,5	5,4	37	132,2	96,7	M5x0,8	5,5

Modello	LW	M	MM	NE	NH	NT	NV
E-MY2H16	102	7	M4x0,7	27	2	3,5	3,4
E-MY2H25	128	9	M5x0,8	35,5	3	5,3	5,5

Modello	NX	PA	PB	Q	QW	RW	Z
E-MY2H16	5.8	40	40	152	40	40	160
E-MY2H25	8.5	60	60	198	60	50	210



< E-MY2HT >

Peso

Parte attuatore — Unità: kg

Dimensione nominale	Peso di base	Corsa di 50 mm per peso supplementare
16	2,30	0,21
25	4,59	0,38

Parte controller remoto — Unità: kg

Corpo del controllore	Lunghezza cavo		
	1 m	3 m	5 m
0,24	0,09	0,24	0,39

Dimensioni (mm)

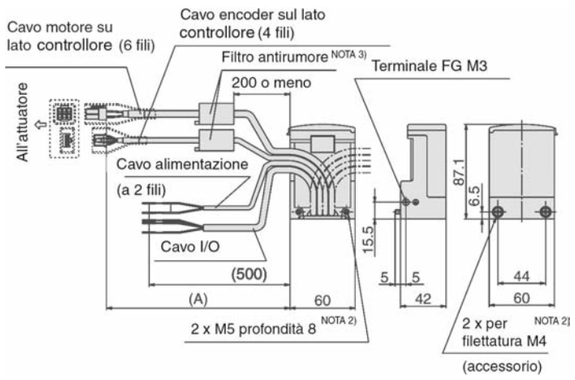
Modello	B	C	H	HA	HB	J	LD
E-MY2HT16	9,4	5,4	28	101,7	74,7	M3x0,5	5,5
E-MY2HT25	14	8,6	37	132,2	96,7	M6x1	9

Modello	LW	M	MM	NE	NH	NT	NV
E-MY2HT16	139	9	M5x0,8	27	2	3,5	3,4
E-MY2HT25	181	12	M8x1,25	35,5	4	6,5	6,6

Modello	NX	PA	PB	Q	QW	RW	Z
E-MY2HT16	5,8	44	80	140	66	69	160
E-MY2HT25	10,5	63	110	185	98	100	210

Dimensioni outline (mm) e peso (kg) (continua)

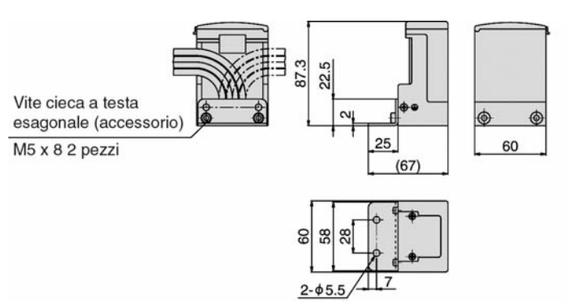
Tipo di controllore remoto (parte controllore remoto)



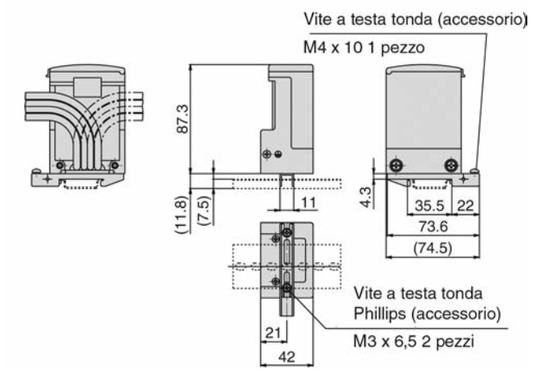
Cavo di prolunga	Dimensione A
M	1000 mm
L	3000 mm
Z	5000 mm

NOTA 1) Per il tipo a 3 punti bloccabile il cavo I/O è di tipo a 9 poli mentre per il tipo a 5 punti bloccabile, viene utilizzato un modello a 11 poli.
NOTA 2) Quando si monta il tipo di controller separato, usare la vite M4 compresa oppure il foro filettato M5 presente su un lato del controller.
NOTA 3) Se si sceglie un modello a norma CE, è compreso un filtro antirumore che però non è attaccato.
Il cavo dei modelli a norma CE usa una schermatura dedicata.
Anche se si collega un filtro a un apparecchio non a norma CE, il prodotto non diviene certo a norma CE.

Staffa a L/MYE-LB (opzione)



Staffa a binario DIN /MYE-DB (opzione)



Installazione

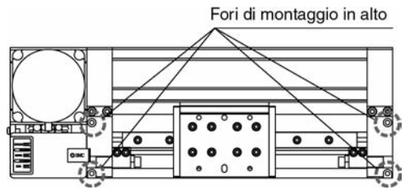
Precauzioni durante l'installazione

- Non mettere in funzione l'attuatore al di fuori della gamma di temperature d'esercizio.
- Non installare l'attuatore in luoghi dove possa essere calpestato.
- Mantenere la planarità sfruttando la precisione meccanica o riferimenti equivalenti sul lato dove è installato l'attuatore.
  Assicurarsi che la planarità sia entro 0,1/500 mm.

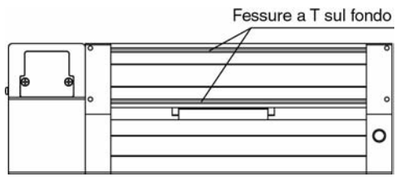
Installazione del corpo

Per l'installazione, usare i 4 fori di montaggio sulla parte alta del corpo o i dadi all'interno delle 2 fessure a T sulla parte bassa del corpo.

Vista frontale



Vista da sotto



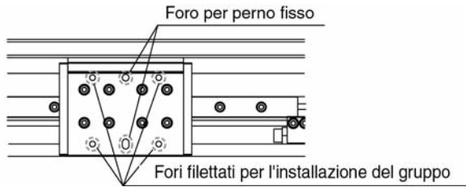
Fori di montaggio in alto

Modello	Nominale dell'attuatore	Foro di montaggio Dimensioni del filo	Fessure a T Dimensioni del filo	Fessure a T Lunghezza effettiva
E-MY2C E-MY2H	16	M3	M3	da 4 a 5 mm
	25	M5	M5	da 6 a 8 mm
E-MY2HT	16	M5	M4	da 6 a 7 mm
	25	M8	M6	da 8 a 10 mm

- Se per l'installazione si utilizzano le fessure a T sul fondo, selezionare la vite la cui lunghezza effettiva permetta di entrare dal fondo.

Installazione del gruppo

Per installare il gruppo, utilizzare i 4 fori filettati sulla parte alta del cursore.
All'occorrenza, utilizzare anche il foro per perno fisso.



Installazione del gruppo

Modello	Dimensione nominale dell'attuatore	Dimensione foro filettato	Lunghezza effettiva
E-MY2C E-MY2H	16	M4 profondità 7 mm	da 4 a 7 mm
	25	M5 profondità 9 mm	da 5 a 9 mm
E-MY2HT	16	M5 profondità 9 mm	da 5 a 9 mm
	25	M8 profondità 12 mm	da 8 a 12 mm

- Scegliere una vite la cui lunghezza possa entrare completamente.

Foro per perno fisso

Modello	Dimensione nominale dell'attuatore	Diametro del foro e larghezza del foro ovale
E-MY2H	**16**	**(Ø) 4 H7 profondità 5 mm**
	25	**(Ø) 5 H7 profondità 5 mm**
E-MY2HT	**16**	**(Ø) 5 H7 profondità 5 mm**
	25	**(Ø) 6 H7 profondità 8 mm**

- Il foro per perno fisso è fatto solo per i modelli E-MY2H e E-MY2HT.

Montaggio del controller (qualora si utilizzi un tipo di controllore separato)

Come togliere il controllore
Allentare la vite di montaggio M4 illustrata in fig. 1 e togliere il controllore.

Montaggio diretto
Per montare il controllore, usare la vite di montaggio M4 illustrata in fig. 1 o il foro filettato M5.

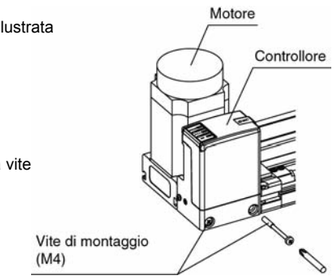


fig. 1

Montaggio con staffa tipo L
Montare la staffa tipo L opzionale usando le 2 viti di montaggio M5X8L e provvedere all'installazione sull'impianto usando le viti a testa esagonale incassata come illustrato in fig. 2.

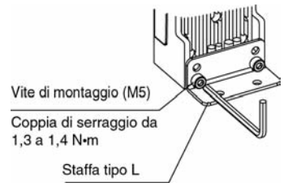


fig. 2

Montaggio con staffa a binario DIN
Usare le viti del kit per montare sul corpo una staffa opzionale a binario DIN.
Durante il montaggio, abbassare la staffa di bloccaggio come in fig. 3
Da notare: alcuni utensili potrebbero interferire con la staffa di bloccaggio.

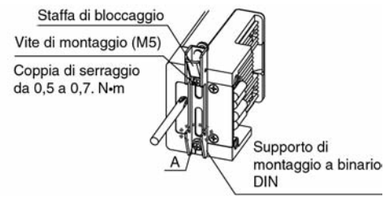


fig. 3

Quando si effettua il montaggio su un binario DIN, inserire A, fig. 3
nel binario DIN, premere la parte superiore della staffa in posizione e fissare con la vite a collare, come in fig. 4.
Se si applica una pressione inadeguata, la parte potrebbe cadere.

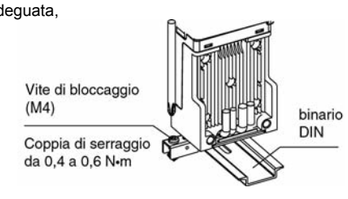
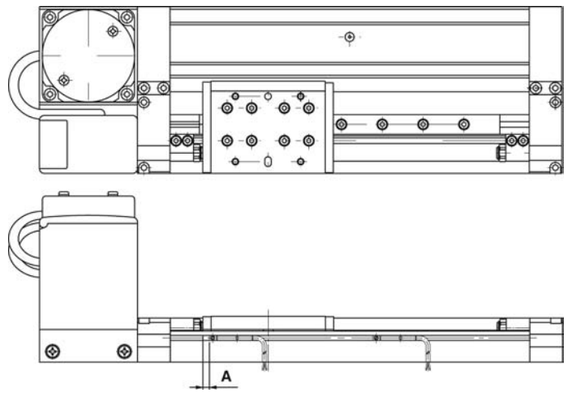


fig. 4

Interruttori automatici/Posizione di montaggio corretta al rilevamento di finecorsa

NOTA) La gamma di lavoro è una guida che comprende l'isteresi anche se non può essere garantita. Possono esserci grandi variazioni (anche del ±30%) a seconda dell'ambiente.



D-A9, D-A9□V (mm)

Modello	Dimensione nominale	A	Gamma operativa
E-MY2C	16	4	8,5
E-MY2H		6	
E-MY2HT		30	
E-MY2C E-MY2H E-MY2HT	25	4.4	

D-Ma, D-Ma□V (mm)

Modello	Dimensione nominale	A	Gamma operativa
E-MY2C	16	8	3
E-MY2H		10	
E-MY2HT		34	
E-MY2C E-MY2H E-MY2HT	25	8,4	4

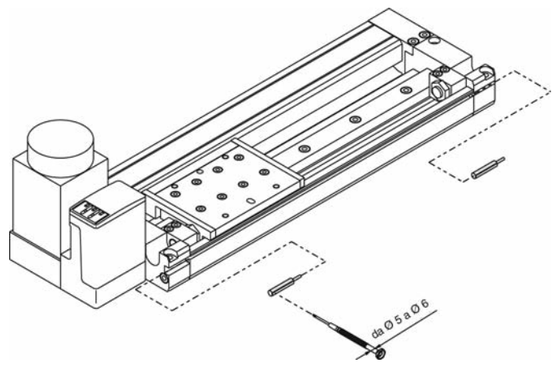
D-M9□W, D-M9□WV (mm)

Modello	Dimensione nominale	A	Gamma operativa
E-MY2C	16	8	6
E-MY2H		10	
E-MY2HT		34	
E-MY2C E-MY2H E-MY2HT	25	8,4	9

Montaggio dell'interruttore automatico

Quando si montano gli interruttori automatici, dovrebbero essere inseriti nel solco dell'interruttore dell'attuatore partendo dalla direzione indicata nel disegno.
Una volta raggiunta la posizione di montaggio, usare un cacciavite a testa piatta da orologiaio per serrare la vite compresa nel kit.

NOTA) Quando si serra la vite del kit usare un cacciavite da orologiaio con un manico del diametro di circa 5 - 6 mm. La coppia di serraggio dovrebbe misurare da 0,1 a 0,2 N•m.



Cablaggio

Cavo alimentazione a 2 fili AWG20 (sezione del cavo 0.52 mm²)

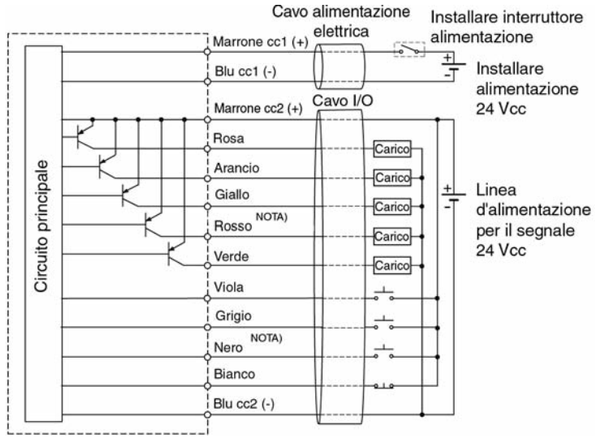
Simbolo	Colore cavo	Nome del segnale	Contenuto
cc1 (+)	Marrone	Vcc	Cavo alimentazione per funzionamento attuatore
cc1 (–)	Blu	GND	

Cavo I/O da 9 o 11 fili AWG28 (sezione del cavo 0.088 mm²)

Simbolo	Colore cavo	Nome del segnale	Contenuto
cc2 (+)	Marrone	Vcc	Linea d'alimentazione del segnale
cc2 (–)	Blu	GND	
Segnale di output	Rosa	Output READY	È possibile gestire il segnale indicato dal controller.
	Arancio	Output per il completamento del posizionamento 1	Il segnale che mostra il posizionamento è completato
	Giallo	Output per il completamento del posizionamento 2	
	Rosso NOTA)	Output per il completamento del posizionamento 3	
	Verde	Output allarme	Il segnale che mostra il verificarsi di un allarme
Segnale di input	Viola	Comando trasmissione trasferimento input 1	Il segnale che trasferisce il comando della trasmissione
	Grigio	Comando trasmissione trasferimento input 2	
	Nero NOTA)	Comando trasmissione trasferimento input 3	
	Bianco	Input segnale di arresto	Il segnale che trasmette il comando di arresto (quando il contatto è aperto)

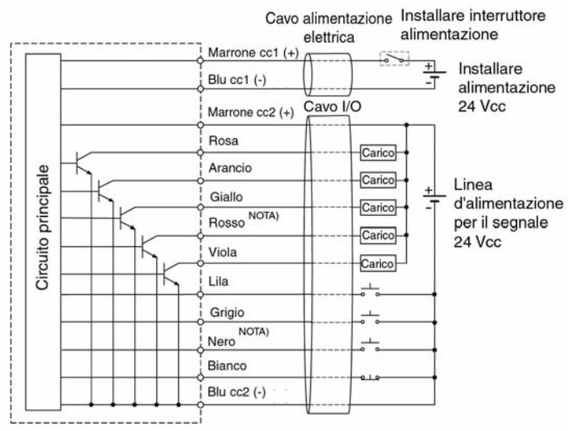
• Se il prodotto viene azionato intenzionalmente o meno senza il cavo di I/O, assicurarsi che l'alimentazione della trasmissione possa essere tolta per evitare lesioni accidentali.

• Corrispondente a I/O PNP



NOTA) I cavi rosso e nero sono disponibili solo con il tipo a 5 punti bloccabile.

• Corrispondente a I/O NPN



NOTA) I cavi rosso e nero sono disponibili solo con il tipo a 5 punti bloccabile.

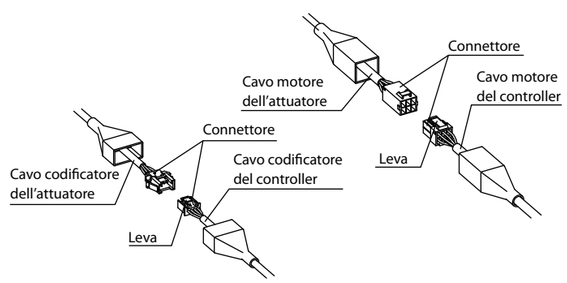
Collegamento del motore e del controllore (qualora si utilizzi un tipo di controllore separato)

⚠ ATTENZIONE

Non tirare con forza il cavo quando si attacca o stacca il connettore.
Il cavo potrebbe scollegarsi.

Spegnere l'alimentazione durante il collegamento.
Questo cursore potrebbe avviarsi all'improvviso.

• Fare attenzione alla direzione del connettore ed inserirli fino a che non scattano quando si collega il cavo.
• Quando si estrae il cavo occorre premere la leva del connettore.



Indicazione allarmi e rimedio

Nel caso scatti un allarme, rimediare nel modo seguente.

OFF Lampeggiante ON

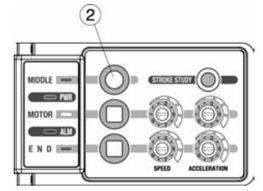
Punto	Display	Contenuto	Disposizione
Segnale di arresto	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Il contatto dell'ingresso dell'arresto è aperto o l'alimentazione del segnale è sospesa.	Assicurarsi che ci sia energia all'alimentazione del segnale e verificare che venga effettuato il contatto di arresto
Output esterno anomalo	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Output esterno anomalo. *Il segnale d'allarme non viene emesso.	[Alimentazione elettrica comune] Spegnere l'alimentazione elettrica una volta per controllare la condizione dei cavi di carico e modificarla all'occorrenza. Quindi ricollegare l'alimentazione elettrica
			[Alimentazione elettrica indipendente] Spegnere l'alimentazione elettrica del segnale una volta per controllare la condizione di cablaggio del carico e modificarla all'occorrenza. Quindi ricollegare l'alimentazione elettrica e premere il pulsante MIDDLE.
Output alimentazione elettrica	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Il voltaggio dell'alimentazione è eccessivo o inferiore a quello dei limiti operativi.	Controllare il voltaggio, modificarlo all'occorrenza e eseguire un reset dell'allarme.
Trasmissione anomala	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	L'output massimo viene continuato per un periodo prolungato.	Controllare il peso dell'opera e il materiale estraneo collegato alla parte attuatrice e quindi eseguire un reset dell'allarme.
Temperatura anomala	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	La temperatura interna del controller diventa eccessiva.	Diminuire la temperatura ambiente dell'attuatore e quindi resettare l'allarme.
Corsa anomala	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Il motore gira a velocità eccessiva o si ferma prima di terminare la corsa.	Se si trova materiale estraneo, toglierlo e quindi eseguire un reset dell'allarme.
			Regolare nuovamente la corsa impostando l'unità sulla corsa dovuta e effettuare nuovamente un apprendimento della corsa dopo aver spento l'alimentazione. NOTA)
			Se si usa un tipo di controllore separato, controllare le parti che collegano il motore ed il controllore dopo aver staccato l'alimentazione.
Anomalia del motore	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Il motore non ruota correttamente oppure è stata rilevata sovracorrente.	Resettare l'allarme.
			Se si usa un tipo di controllore separato, controllare le parti che collegano il motore ed il controllore dopo aver staccato l'alimentazione.
Anomalia del controller	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Si sta perdendo il controllo della CPU oppure il contenuto della memoria è anomalo.	Spegnere l'alimentazione e riaccendere.
Anomalia del valore d'impostazione	MIDDLE PWR MOTOR ALM END	Il settaggio dell'interruttore della velocità e dell'accelerazione è cambiato in condizioni di blocco.	Ripristinare il valore di impostazione di velocità ed accelerazione a quello della condizione di blocco. *Il segnale d'allarme non viene inviato.

NOTA) Il prodotto si trova nella stessa condizione di quando è terminato il processo di apprendimento della corsa. L'attuatore non ritorna alla posizione originale col primo input al comando della trasmissione.

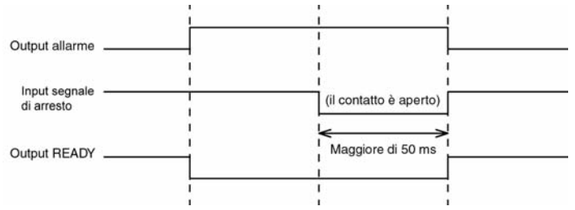
• Se non fosse possibile cancellare l'errore, spegnere l'alimentazione, non usare il prodotto e contattare il reparto vendite di SMC.

Reset allarme
L'allarme può essere resettato manualmente utilizzando ② ed inserendo un segnale dall'esterno.

Reset manuale dell'allarme
Quando si verifica un allarme, premere ② per resettarlo dopo aver rimosso le cause.



Reset allarme.esterno
Quando si verifica un allarme è possibile resettarlo inviando il comando di arresto esternamente per 50 ms o più, dopo che il guasto è stato rimosso.



Lo stato del sistema di recupero è come indicato sotto
• Il cursore è libero di muoversi finché viene impartito un comando di funzionamento.
• Al termine del recupero, inserire il comando di funzionamento per riavviare. Dopo il recupero, la velocità iniziale per il primo funzionamento è 50 mm/s.

Contatti

AUSTRIA	(43) 2262 62280	PAESI BASSI	(31) 20 531 8888
BELGIO	(32) 3 355 1464	NORVEGIA	(47) 67 12 90 20
REP. CECA	(420) 541 424 611	POLONIA	(48) 22 211 9600
DANIMARCA	(45) 7025 2900	PORTOGALLO	(351) 21 471 1880
FINLANDIA	(358) 207 513513	SLOVACCHIA	(421) 2 444 56725
FRANCIA	(33) 1 6476 1000	SLOVENIA	(386) 73 885 412
GERMANIA	(49) 6103 4020	SPAGNA	(34) 945 184 100
GRECIA	(30) 210 271 7265	SVEZIA	(46) 8 603 1200
UNGHERIA	(36) 23 511 390	SVIZZERA	(41) 52 396 3131
IRLANDA	(353) 1 403 9000	REGNO UNITO	(44) 1908 563888
ITALIA	(39) 02 92711		

SMC Corporation

URL http://www.smcworld.com (Global) http://www.smceu.com (Europe)

Le specifiche sono soggette a modifiche senza preavviso da parte del produttore.
© 2009 SMC Corporation Tutti i diritti riservati.